

D-BIOL, D-CHAB, D-HEST

Prüfung zur Vorlesung Mathematik I/II

1. (12 Punkte)

a) (2 Punkte) Die Ableitung ist

$$f'(x) = \cos(x) - (\cos(x) - x \sin(x)) = x \sin(x).$$

Für einen Fixpunkt von f' muss gelten $f'(x) = x \sin(x) \stackrel{!}{=} x$. Daraus folgt, dass entweder $x = 0$ (schon auf dem Aufgabenblatt angegeben) oder $\sin(x) = 1$. Diese letzte Gleichung hat für x im Intervall $[0, 2\pi]$ genau eine Lösung und zwar

$$x_2 = \frac{\pi}{2}.$$

b) (1 Punkt) Der Zähler $6x - 2$ ist genau die Ableitung des Nenners $3x^2 - 2x - 5$. Sei also $f(x) = 3x^2 - 2x - 5$. Dann gilt mit der Formel aus der Vorlesung (und $C = 0$ als Integrationskonstante)

$$\int \frac{6x - 2}{3x^2 - 2x - 5} dx = \int \frac{f'(x)}{f(x)} dx = \ln |f(x)| = \ln |3x^2 - 2x - 5|.$$

Falls man über Partialbruchzerlegung rechnet (und dabei $C = 0$ als Integrationskonstante wählt) erhält man äquivalent dazu

$$\begin{aligned} \int \frac{6x - 2}{3x^2 - 2x - 5} dx &= \int \frac{6x - 2}{3(x - \frac{5}{3})(x + 1)} dx = \frac{1}{3} \int \frac{A}{x - \frac{5}{3}} + \frac{B}{x + 1} dx \\ &\stackrel{(*)}{=} \frac{1}{3} \int \frac{3}{x - \frac{5}{3}} + \frac{3}{x + 1} dx = \ln |x - \frac{5}{3}| + \ln |x + 1|, \end{aligned}$$

wobei (*) durch Auflösen von $A + B = 6$ und $A - \frac{5}{3}B = -2$ folgt.

- c) (1 Punkt) Es gilt $f'(x) = \frac{x^2 + 2x}{(1+x)^2} > 0$ genau dann wenn $x^2 + 2x > 0$. Dies ist erfüllt falls $x < -2$ oder $x > 0$. Das heisst, das gesuchte c ist

$$c = -2.$$

- d) (1 Punkt) Da f für $x \neq \pi$ nach Definition stetig ist, bleibt als Bedingung, dass f auch in $x = \pi$ stetig sein muss. Das heisst, es muss gelten $\lim_{x \rightarrow \pi} f(x) = f(\pi)$. Mit der Regel von l'Hôpital folgt

$$\lim_{x \rightarrow \pi} f(x) = \lim_{x \rightarrow \pi} \frac{b \cos(x)}{-3x^2} = \frac{-b}{-3\pi^2} \stackrel{!}{=} \frac{1}{\pi^2} = f(\pi).$$

Daraus folgt

$$b = 3.$$

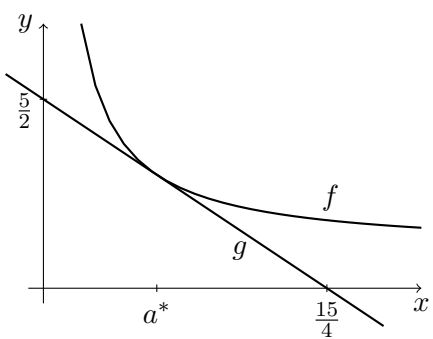
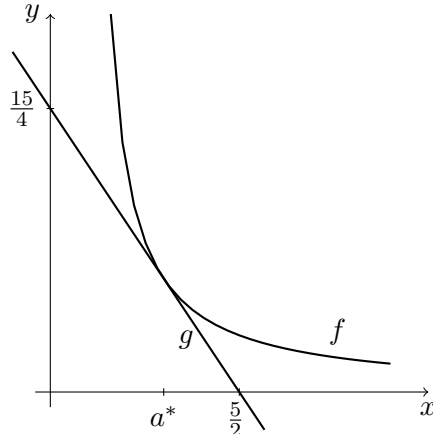
- e) (2 Punkte) Die Entwicklung ist gegeben durch $a_{n+1} = f(a_n)$ mit Reproduktionsfunktion $f(x) = \frac{x+3}{2x}$. Die Fixpunkte sind die Lösungen von $f(x) = x$, umgeschrieben also von $2x^2 - x - 3 = 0$. Das heisst

$$a^* = \frac{3}{2} > 0 \quad \text{und} \quad \tilde{a} = -1 < 0.$$

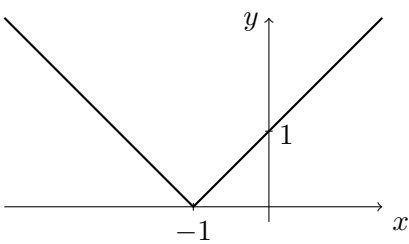
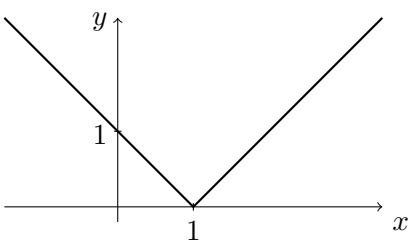
f) (2 Punkte) Ein Fixpunkt a einer Entwicklung mit Reproduktionsfunktion f ist attraktiv falls $|f'(a)| < 1$ und abstossend falls $|f'(a)| > 1$. In unserem Fall ist $f'(x) = -\frac{6}{4x^2}$ und somit gilt für die Fixpunkte aus Aufgabe 1e)

$$|f'(a^*)| = |f'(3/2)| = 2/3 < 1 \quad \text{und} \quad |f'(\tilde{a})| = |f'(-1)| = 3/2 > 1.$$

Insbesondere hat also die Tangente an den Graphen der Funktion f im Punkt a^* Steigung strikt zwischen -1 und 1 . Die richtigen Antworten sind also

| richtig | falsch | |
|----------------------------------|----------------------------------|--|
| <input checked="" type="radio"/> | <input type="radio"/> | Für jeden Startwert a_0 nahe a^* gilt $\lim_{n \rightarrow \infty} a_n = a^*$. |
| <input type="radio"/> | <input checked="" type="radio"/> | Für jeden Startwert a_0 nahe \tilde{a} gilt $\lim_{n \rightarrow \infty} a_n = \tilde{a}$. |
| <input checked="" type="radio"/> | <input type="radio"/> | Die Gerade g zeigt die Tangente an den Graphen der Funktion f im Punkt a^* :  |
| <input type="radio"/> | <input checked="" type="radio"/> | Die Gerade g zeigt die Tangente an den Graphen der Funktion f im Punkt a^* :  |

- g) (2 Punkte) Die Funktion $f(x) = |1 - x|$ hat in 1 den Wert $f(1) = 0$, was einen der beiden Graphen direkt ausschliesst. Weiter ist f in 1 nicht differenzierbar, da dort die Ableitung von links ($= -1$) nicht mit der Ableitung von rechts ($= 1$) übereinstimmt. Die anderen beiden Antworten sind richtig.

| richtig | falsch | |
|----------------------------------|----------------------------------|---|
| <input type="radio"/> | <input checked="" type="radio"/> | Der Graph von f ist  |
| <input checked="" type="radio"/> | <input type="radio"/> | Der Graph von f ist  |
| <input type="radio"/> | <input checked="" type="radio"/> | Die Funktion f ist in 1 differenzierbar mit $f'(1) = 0$. |
| <input checked="" type="radio"/> | <input type="radio"/> | Die Funktion f ist in 0 differenzierbar mit $f'(0) = -1$. |

- h) (1 Punkt) Es gilt

$$\int_0^2 f(x) dx = 1,$$

wie man direkt aus dem Graphen von f ablesen kann (siehe Aufgabe 1g)) oder auch durch Ausrechnen des Integrals (Integral aufteilen in 0 bis 1 und 1 bis 2).

2. (14 Punkte)

a) (2 Punkte) Durch Erweitern der Brüche erhält man

$$z = \frac{-i(1+i)}{-i \cdot i} + \frac{i(-i-1)}{(i-1)(-i-1)} - \frac{1-i}{(1+i)(1-i)} = 1-i - \frac{i-1}{2} - \frac{1-i}{2} = 1-i.$$

Weiter ist davon die Polardarstellung $1-i = \sqrt{2}e^{-i\pi/4}$. Die richtigen Antworten sind also

| richtig | falsch | |
|----------------------------------|----------------------------------|-----------------------------|
| <input type="radio"/> | <input checked="" type="radio"/> | $z = e^{-i\pi/2}$. |
| <input type="radio"/> | <input checked="" type="radio"/> | $z = -i$. |
| <input checked="" type="radio"/> | <input type="radio"/> | $z = 1-i$. |
| <input checked="" type="radio"/> | <input type="radio"/> | $z = \sqrt{2}e^{-i\pi/4}$. |

b) (1 Punkt) Die Gleichung $z^4 - 4i = 0$ besitzt vier Lösungen. Diese können wir durch aufeinanderfolgende Drehungen um $\frac{2\pi}{4} = \frac{\pi}{2}$ der angegebenen Lösung z_1 erhalten (entspricht Addition oder Subtraktion von $i\frac{\pi}{2}$ in der Polardarstellung). Die Lösung im 3. Quadranten finden wir durch zweimalige Subtraktion von $\frac{\pi}{2}$, also

$$z_3 = \sqrt{2}e^{i\pi/8 - 2 \cdot i\frac{\pi}{2}} = \sqrt{2}e^{-i\pi 7/8}.$$

Alternativ: Die Lösung folgt auch durch Auflösen von $z^4 = r^4 e^{4i\varphi} = 4i \stackrel{!}{=} 4e^{i\pi/2 + 2\pi k}$ mit $k \in \mathbb{Z}$ nach r und φ , sodass $-\pi < \varphi \leq -\pi/2$ gilt.

c) (2+1+1 Punkte)

i) Es gilt

$$\begin{aligned} \det \begin{pmatrix} 1-\lambda & 0 & 0 \\ 2 & 3-\lambda & a \\ 1 & 1 & 1-\lambda \end{pmatrix} &= (1-\lambda)((3-\lambda)(1-\lambda) - a) \\ &= (1-\lambda)(\lambda^2 - 4\lambda + 3 - a) = 0. \end{aligned}$$

Die Nullstellen von $\lambda^2 - 4\lambda + (3 - a)$ sind $\lambda_{1/2} = 2 \pm \sqrt{1 + a}$. Also ist

$$\lambda_1 = 2 + \sqrt{1 + a} \quad \lambda_2 = 2 - \sqrt{1 + a} \quad \lambda_3 = 1.$$

- ii) Gesucht ist a , sodass $\det(A) = 0$. Entweder rechnet man $\det(A)$ aus (das Ergebnis ist $\det(A) = 3 - a$) oder man benutzt, dass die Determinante das Produkt der Eigenwerte ist. Aus Aufgabe **2c**) i) sieht man, dass A einen Eigenwert Null hat, falls

$$a = 3.$$

- iii) Aus Aufgabe **2c**) i) sieht man, dass $a < -1$ gelten muss, damit man überhaupt komplexe Eigenwerte hat. Insbesondere ist dann $-a - 1 > 0$. Dann gilt $\lambda_{1/2} = 2 \pm \sqrt{1 + a} = 2 \pm \sqrt{-(-a - 1)} = 2 \pm i\sqrt{-a - 1}$ mit Betrag $|\lambda_{1/2}| = \sqrt{2^2 + \sqrt{-a - 1}^2} = \sqrt{3 - a} \stackrel{!}{=} 3$. Somit muss gelten

$$a = -6.$$

- d) (3 Punkte) Man rechnet

$$\begin{aligned} \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & 0 & 2 \\ 2 & 3 & -1 & 8 \\ 1 & 1 & 1 & 2 \end{array} \right) &\xrightarrow{II-2I} \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & 0 & 2 \\ 0 & 3 & -1 & 4 \\ 1 & 1 & 1 & 2 \end{array} \right) \\ &\xrightarrow{III-I} \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & 0 & 2 \\ 2 & 3 & -1 & 8 \\ 0 & 1 & 1 & 0 \end{array} \right) \xrightarrow{III-1/3II} \left(\begin{array}{ccc|c} 1 & 0 & 0 & 2 \\ 0 & 3 & -1 & 4 \\ 0 & 0 & 4/3 & -4/3 \end{array} \right). \end{aligned}$$

Daraus folgt

$$\begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}.$$

- e) (2+2 Punkte)

- i) Es ist

$$A = \begin{pmatrix} 1/2 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}.$$

Weiter muss für den Eigenvektor gelten

$$\begin{pmatrix} 1/2 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} b \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} b/2 + 1 \\ 1 \end{pmatrix} \stackrel{!}{=} \lambda \begin{pmatrix} b \\ 1 \end{pmatrix}.$$

Daraus folgt $\lambda = 1$ und anschliessend

$$b = 2.$$

Hinweis: Rechnet man mit der Matrix \tilde{A} erhält man auf die gleiche Weise

$$b = 2.$$

- ii) Die Eigenwerte der Matrix A kann man aus Aufgabe **2e**) i) direkt ablesen (weil Dreiecksmatrix) und zwar sind es $1, \frac{1}{2}$. Dazugehörige Eigenvektoren w_1 und w_2 sind linear unabhängig. Ein beliebiger Startvektor v_0 kann also als Linearkombination

$$v_0 = \alpha w_1 + \beta w_2$$

der Eigenvektoren geschrieben werden mit $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$. Damit die Folge $v_n = A^n v_0$ zum Nullvektor konvergiert, muss wegen Linearität $\alpha = 0$ sein, denn

$$v_n = A^n v_0 = A^n(\alpha w_1 + \beta w_2) = \alpha w_1 + \beta \frac{1}{2^n} w_2.$$

Also gilt $v_0 = \beta w_2$. Daraus folgt, dass v_0 ein Eigenvektor zum Eigenwert $\frac{1}{2}$ ist und somit

$$v_0 = t \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} \quad \text{mit } t \neq 0.$$

Hinweis: Rechnet man mit der Matrix \tilde{A} sind die Eigenwerte $1, -\frac{1}{2}$. Die gleiche Überlegung zeigt, dass v_0 ein Eigenvektor zum Eigenwert $-\frac{1}{2}$ sein muss. Also

$$v_0 = t \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} \quad \text{mit } t \neq 0.$$

3. (10 Punkte)

a) (1 Punkt) Das Richtungsfeld zeigt

$$\lim_{x \rightarrow \infty} y(x) = 3.$$

b) (2 Punkte) Die zu den im Hinweis angegebenen Eigenvektoren zugehörige Eigenwerte sind 1 und 4. Daraus folgt direkt, dass die erste Antwortmöglichkeit korrekt ist. Antwort 3 ist falsch, da die angegebene Funktion nicht den angegebenen Anfangswert besitzt. Antwort 4 ist korrekt, folgt mit der Formel aus der Vorlesung oder direkt durch Umformen. Antwort 2 ist falsch. Die Lösung zum angegebenen Anfangswert $y(0)$ explodiert für $t \rightarrow \infty$. Die richtigen Antworten sind also

| richtig | falsch | |
|----------------------------------|----------------------------------|---|
| <input checked="" type="radio"/> | <input type="radio"/> | <p>Die allgemeine Lösung dieses Differentialgleichungssystems ist</p> $y(t) = C_1 \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \end{pmatrix} e^t + C_2 \begin{pmatrix} 5 \\ -2 \end{pmatrix} e^{4t}$ <p>mit Konstanten $C_1, C_2 \in \mathbb{R}$.</p> |
| <input type="radio"/> | <input checked="" type="radio"/> | <p>Die Lösung $y(t)$ des DGL-Systems zum Anfangswert $y(0) = \begin{pmatrix} -3 \\ 3 \end{pmatrix}$ stabilisiert sich für $t \rightarrow \infty$ in Richtung des Vektors $\begin{pmatrix} -1 \\ 1 \end{pmatrix}$.</p> |
| <input type="radio"/> | <input checked="" type="radio"/> | <p>Die Lösung des DGL-Systems zum Anfangswert $y(0) = \begin{pmatrix} 10 \\ -4 \end{pmatrix}$ ist gegeben durch $y(t) = \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \end{pmatrix} e^t + \begin{pmatrix} 10 \\ -4 \end{pmatrix} e^{4t}$.</p> |
| <input checked="" type="radio"/> | <input type="radio"/> | <p>Die erste Komponente y_1 einer Lösung y des DGL-Systems erfüllt die Differentialgleichung 2. Ordnung</p> $y_1''(x) - 5y_1'(x) + 4y_1(x) = 0.$ |

- c) (2 Punkte) Dieses System kann mit der Methode der Variation der Konstanten gelöst werden.

Die homogene Gleichung ist $y'(x) = y(x)$ mit Lösung $y(x) = Ke^x$. Der Ansatz für die inhomogene Gleichung ist also $y(x) = K(x)e^x$. Einsetzen des Ansatzes in die Differentialgleichung liefert

$$K'(x) \stackrel{!}{=} xe^{-x}.$$

Daraus folgt mit dem Hinweis (oder sonst mit partieller Integration)

$$K(x) = \int xe^{-x} dx = -xe^{-x} - e^{-x} + C$$

und somit

$$y(x) = K(x)e^x = Ce^x - x - 1 \quad \text{mit } C \in \mathbb{R} \text{ Konstante.}$$

- d) (5 Punkte) Dieses System kann mit der Methode der Trennung der Variablen gelöst werden.

Schreibt man $y'(x) = \frac{dy}{dx}$ und sortiert die y -Terme auf die linke Seite und die x -Terme auf die rechte Seite, erhält man aus der DGL die Gleichung

$$\frac{1}{y^2 - 1} dy = x dx.$$

(Die stationären Lösungen $y(x) \equiv 1$ und $y(x) \equiv -1$ müssen nicht beachtet werden, da die gesuchte Lösung die Bedingung $y(0) = 0$ erfüllen muss.)

Auf beiden Seiten bildet man nun die Stammfunktion und rechnet aus

$$\int \frac{1}{y^2 - 1} dy = \int x dx = \frac{1}{2}x^2 + C \quad \text{mit } C \in \mathbb{R} \text{ Konstante.}$$

Die Stammfunktion auf der linken Seite kann mit dem Hinweis (oder sonst mit Partialbruchzerlegung) berechnet werden

$$\begin{aligned} \int \frac{1}{y^2 - 1} dy &= \frac{1}{2} \left(\int \frac{1}{y - 1} dy - \int \frac{1}{y + 1} dy \right) \\ &= \frac{1}{2} (\ln |y - 1| - \ln |y + 1|) = \frac{1}{2} \ln \left| \frac{y - 1}{y + 1} \right|. \end{aligned}$$

Die somit erhaltene Gleichung

$$\frac{1}{2} \ln \left| \frac{y - 1}{y + 1} \right| = \frac{1}{2}x^2 + C$$

löst man nach y auf und erhält

$$\frac{y-1}{y+1} = \tilde{C}e^{x^2} \quad \text{mit } \tilde{C} \neq 0 \text{ Konstante}$$

und daraus

$$y = y(x) = \frac{1 + \tilde{C}e^{x^2}}{1 - \tilde{C}e^{x^2}}.$$

Zuletzt wird die Anfangsbedingung $y(0) = 0$ eingesetzt, welche $\tilde{C} = -1$ liefert. Die gesuchte Lösung ist also

$$y(x) = \frac{1 - e^{x^2}}{1 + e^{x^2}}.$$

4. (10 Punkte)

- a) (2 Punkte) Ausrechnen der partiellen Ableitungen zeigt, dass Antwort 2 korrekt ist. Die Gleichung für die Tangentialebene in einem Punkt (x_0, y_0, z_0) ist

$$l(x, y) = f(x_0, y_0) + f_x(x_0, y_0)(x - x_0) + f_y(x_0, y_0)(y - y_0).$$

Setzt man den angegebenen Punkt von Antwort 3 ein (die partiellen Ableitungen hat man bsp. aus Antwort 2) folgt direkt, dass Antwort 3 korrekt ist.

Die anderen beiden Antworten sind falsch. Der Punkt in Antwort 4 ist kein Sattelpunkt sondern ein lokales Maximum. Der Punkt $(0, 0)$ liegt auf der Niveaulinie zur Höhe 1 da $f(0, 0) = 1$. Die richtigen Antworten sind also

| richtig | falsch | |
|----------------------------------|----------------------------------|--|
| <input type="radio"/> | <input checked="" type="radio"/> | Der Punkt $(0, 0)$ liegt auf der Niveaulinie von f zur Höhe 3. |
| <input checked="" type="radio"/> | <input type="radio"/> | Der Gradient von f ist $\nabla f(x, y) = \begin{pmatrix} f_x(x, y) \\ f_y(x, y) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 3x^2 - 3y \\ -2y - 3x \end{pmatrix}.$ |
| <input checked="" type="radio"/> | <input type="radio"/> | Die Gleichung der Tangentialebene an die Funktion f im Punkt $(1, 1, -2)$ ist gegeben durch $l(x, y) = z = 3 - 5y$. |
| <input type="radio"/> | <input checked="" type="radio"/> | Die Funktion f hat bei $(-\frac{3}{2}, \frac{9}{4})$ einen Sattelpunkt. |

- b) (2 Punkte) Das Gleichungssystem, welches zu lösen ist, lautet

$$\begin{cases} f(x, y) = x^3 - y^2 - 3xy + 1 = 0 \\ y = x + 1 \end{cases}.$$

Setzt man die zweite Gleichung in die erste ein und multipliziert aus, erhält man

$$x^3 - 4x^2 - 5x = x(x^2 - 4x - 5) = 0$$

mit Lösungen $x = 0$, $x = 5$ und $x = -1$. Der gesuchte Schnittpunkt hat also den x -Wert -1 . Einsetzen in die zweite Gleichung liefert $y = 0$. Der Schnittpunkt ist somit

$$(-1, 0).$$

c) (2 Punkte) Mit impliziter Differentiation folgt für die Steigung in $(-1, 0)$

$$y'(-1) = -\frac{f_x(-1, 0)}{f_y(-1, 0)} = -\frac{3}{3} = -1.$$

Hinweis: Rechnet man die Steigung im Punkt $(0, -1)$ aus, erhält man

$$y'(0) = -\frac{f_x(0, -1)}{f_y(0, -1)} = -\frac{3}{2}.$$

d) (1 Punkt) Die Divergenz von K ist

$$\operatorname{div}(K) = \operatorname{div}(K)(x, y) = \frac{\partial}{\partial x}K_1(x, y) + \frac{\partial}{\partial y}K_2(x, y) = 2x - 2x + 1 = 1.$$

e) (3 Punkte) Das Gebiet B ist $\{(x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid -2 \leq x \leq 2, x^2 \leq y \leq 4\}$ und somit das Gebietsintegral mit Aufgabe 4d)

$$\begin{aligned} \int_B \operatorname{div}(K) dA &= \text{Fläche von } B \\ &= \int_{-2}^2 \int_{x^2}^4 dy dx = \int_{-2}^2 (4 - x^2) dx = 4x - \frac{1}{3}x^3 \Big|_{-2}^2 = \frac{32}{3}. \end{aligned}$$

Hinweis: Wenn man mit $\operatorname{div}(K) = x + 1$ rechnet, erhält man

$$\begin{aligned} \int_B \operatorname{div}(K) dA &= \int_{-2}^2 \int_{x^2}^4 (x + 1) dy dx = \int_{-2}^2 (x + 1)(4 - x^2) dx = \int_{-2}^2 (4x - x^3 + 4 - x^2) dx \\ &= 2x^2 - \frac{1}{4}x^4 + 4x - \frac{1}{3}x^3 \Big|_{-2}^2 = \frac{32}{3}. \end{aligned}$$

5. (14 Punkte)

- a) (2 Punkte) Für Vektorfelder $K = \begin{pmatrix} P \\ Q \end{pmatrix}$, die auf ganz \mathbb{R}^2 definiert sind, ist konservativ äquivalent zu der Bedingung $Q_x = P_y$. Für die angegebenen Vektorfelder gilt in der gleichen Reihenfolge wie in der Aufgabe

$$Q_x(x, y) = 1 - y^2(e^{x^2} + 2x^2e^{x^2}) \neq e^{x^2} - 2y = P_y(x, y)$$

$$Q_x(x, y) = 2ye^{y^2} + 2xy = 2ye^{y^2} + 2xy = P_y(x, y)$$

$$Q_x(x, y) = 2x \cos(2y) = 2x \cos(2y) = P_y(x, y)$$

$$Q_x(x, y) = 3x^2y + 2x \cos(x^2) \neq 2x \sin(x^2) + 3x^2 = P_y(x, y)$$

Die richtigen Antworten sind also

| richtig | falsch | |
|----------------------------------|----------------------------------|--|
| <input type="radio"/> | <input checked="" type="radio"/> | Das Vektorfeld K mit $K(x, y) = \begin{pmatrix} e^{x^2}y - y^2 \\ x - xe^{x^2}y^2 \end{pmatrix}$ ist konservativ. |
| <input checked="" type="radio"/> | <input type="radio"/> | Das Vektorfeld K mit $K(x, y) = \begin{pmatrix} e^{y^2} + xy^2 \\ 2xye^{y^2} + x^2y \end{pmatrix}$ ist konservativ. |
| <input checked="" type="radio"/> | <input type="radio"/> | Das Vektorfeld K mit $K(x, y) = \begin{pmatrix} x \sin(2y) - x \\ x^2 \cos(2y) + \sin^2(y^3) \end{pmatrix}$ ist konservativ. |
| <input type="radio"/> | <input checked="" type="radio"/> | Das Vektorfeld K mit $K(x, y) = \begin{pmatrix} 2xy \sin(x^2) + 3x^2y \\ x^3y + \sin(x^2) \end{pmatrix}$ ist konservativ. |

- b) (2 Punkte) Antwort 3 ist korrekt, da das angegebene Gebietsintegral nichts anderes als die Fläche von B ist und diese ist direkt aus der Abbildung gelesen gleich $9/2$. Demzufolge muss Antwort 4 falsch sein.

Die ersten beiden Antworten können ohne Ausrechnen der Integrale entschieden werden. Das Vektorfeld K ist konservativ (da $Q_x(x, y) = 2 = P_y(x, y)$) und somit ist jedes Kurvenintegral entlang einer geschlossenen Kurve gleich null (folgt auch aus der Formel von Green). Antwort 1 ist also korrekt. Der Fluss durch die geschlossene Kurve γ ist nach dem Satz von Gauss gleich dem Integral der Divergenz über dem eingeschlossenen Gebiet

$$\oint_{\gamma} K \cdot n \, ds = \iint_B \operatorname{div}(K) \, dA.$$

Die Divergenz von K ist 2 und somit der Fluss gleich $2 \cdot \text{Fläche von } B \neq 0$.

Die richtigen Antworten sind also

| richtig | falsch | |
|----------------------------------|----------------------------------|---|
| <input checked="" type="radio"/> | <input type="radio"/> | Das Arbeitsintegral vom K entlang γ ist $\oint_{\gamma} K \cdot d\gamma = 0.$ |
| <input type="radio"/> | <input checked="" type="radio"/> | Der Fluss von K durch γ von innen nach aussen ist $\oint_{\gamma} K \cdot n \, ds = 0.$ |
| <input checked="" type="radio"/> | <input type="radio"/> | Das Gebietsintegral der konstanten Funktion 1 über B ist $\iint_B 1 \, dA = \frac{9}{2}.$ |
| <input type="radio"/> | <input checked="" type="radio"/> | Der Flächeninhalt von B ist 4. |

c) (2 Punkte) Es soll gelten

$$K(x, y) = \begin{pmatrix} x + y \\ -y^2 + x \end{pmatrix} \stackrel{!}{=} \begin{pmatrix} 2ax + 2ay \\ 2ax - y^2 \end{pmatrix} = \nabla f.$$

Daraus folgt direkt

$$a = \frac{1}{2}.$$

d) (2 Punkte) In Aufgabe 5c) wird gezeigt, dass K ein Gradientenfeld ist, also insbesondere konservativ. Für das Kurvenintegral eines konservativen Vektorfeldes $K = \nabla f$ entlang einer Kurve γ gilt

$$\int_{\gamma} K \cdot d\gamma = f(\text{Endpunkt von } \gamma) - f(\text{Anfangspunkt von } \gamma).$$

In diesem Fall ist also mit f aus Aufgabe 5c) (mit $a = \frac{1}{2}$)

$$\int_{\gamma_1 + \gamma_2} K \cdot d\gamma = f(1, 3) - f(0, 0) = -\frac{11}{2}.$$

Alternativ: Das Kurvenintegral kann auch direkt ausgerechnet werden. Dabei parametrisiert man beispielsweise

$$\begin{aligned} \gamma_1 : t \mapsto \gamma_1(t) &= \begin{pmatrix} t \\ \sqrt{t} \end{pmatrix} && \text{für } 0 \leq t \leq 1 \\ \gamma_2 : t \mapsto \gamma_2(t) &= \begin{pmatrix} 1 \\ t \end{pmatrix} && \text{für } 1 \leq t \leq 3 \end{aligned}$$

und erhält

$$\begin{aligned} \int_{\gamma_1 + \gamma_2} K \cdot d\gamma &= \int_{\gamma_1} K \cdot d\gamma + \int_{\gamma_2} K \cdot d\gamma \\ &= \int_0^1 K(\gamma_1(t)) \cdot \gamma_1'(t) dt + \int_1^3 K(\gamma_2(t)) \cdot \gamma_2'(t) dt \\ &= \int_0^1 t + \sqrt{t} dt + \int_1^3 -t^2 + 1 dt \\ &= \left(\frac{1}{2}t^2 + \frac{2}{3}t^{3/2} \right) \Big|_0^1 + \left(-\frac{1}{3}t^3 + t \right) \Big|_1^3 = -\frac{11}{2}. \end{aligned}$$

e) (3 Punkte) Mögliche Parametrisierungen sind

$$\begin{aligned}\gamma_1 : t &\mapsto \gamma_1(t) = \begin{pmatrix} t \\ 0 \end{pmatrix} && \text{für } 0 \leq t \leq 2 \\ \gamma_2 : t &\mapsto \gamma_2(t) = \begin{pmatrix} 2 \\ t \end{pmatrix} && \text{für } 0 \leq t \leq 2 \\ \gamma_3 : t &\mapsto \gamma_3(t) = \begin{pmatrix} 2-t \\ 2-t \end{pmatrix} && \text{für } 0 \leq t \leq 2.\end{aligned}$$

f) (3 Punkte) Nach dem Satz von Gauss ist

$$\oint_{\gamma_1+\gamma_2+\gamma_3} K \cdot n \, ds = \iint_B \operatorname{div}(K) \, dA.$$

In diesem Fall ist $\operatorname{div}(K) = 2$ und somit

$$\oint_{\gamma_1+\gamma_2+\gamma_3} K \cdot n \, ds = \iint_B 2 \, dA = 2 \cdot \text{Fläche von } B = 2 \cdot 2 = 4.$$

Alternativ: Der Fluss kann auch direkt ausgerechnet werden. Dabei braucht man beispielsweise die Parametrisierungen von Aufgabe 5e) und rechnet

$$\oint_{\gamma_1+\gamma_2+\gamma_3} K \cdot n \, ds = \int_{\gamma_1} K \cdot n \, ds + \int_{\gamma_2} K \cdot n \, ds + \int_{\gamma_3} K \cdot n \, ds$$

mit

$$\begin{aligned}\int_{\gamma_1} K \cdot n \, ds &= \int_0^2 K(\gamma_1(t)) \cdot n(\gamma_1(t)) \, dt \\ &= \int_0^2 \begin{pmatrix} 2t \\ t \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 0 \\ -1 \end{pmatrix} \, dt = \int_0^2 -t \, dt = -2 \\ \int_{\gamma_2} K \cdot n \, ds &= \int_0^2 K(\gamma_2(t)) \cdot n(\gamma_2(t)) \, dt \\ &= \int_0^2 \begin{pmatrix} 4+4t \\ -t^2+2 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} \, dt = \int_0^2 4+4t \, dt = 16 \\ \int_{\gamma_3} K \cdot n \, ds &= \int_0^2 K(\gamma_3(t)) \cdot n(\gamma_3(t)) \, dt \\ &= \int_0^2 \begin{pmatrix} 2t^2-10t+12 \\ -t^2+3t-2 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \end{pmatrix} \, dt = \int_0^2 -3t^2+13t-14 \, dt = -10.\end{aligned}$$

Insgesamt also

$$\oint_{\gamma_1+\gamma_2+\gamma_3} K \cdot n \, ds = -2 + 16 - 10 = 4.$$