

## Lösung Serie 11

**1.** Zu lösen ist

$$\partial_t u = D \Delta u + q e^{-t} \quad \text{in } [0, L]$$

$$\begin{aligned} u_x(0, t) &= u(L, t) = 0 \\ u(x, 0) &= 0 \end{aligned}$$

Aus Vorlesung Lösung der Problem:

$$\begin{aligned} \partial_t u &= D \Delta u + q(x, t) \quad \text{in } \Omega \times (0, \infty) \\ Bu &= 0 \quad \text{auf } \partial\Omega \times (0, \infty) \\ u(x, 0) &= u_0(x) \end{aligned}$$

ist

$$u(x, t) = \int_{\Omega} u_0(\xi) K(x, \xi, t) d\xi + \int_0^t \int_{\Omega} q(\xi, \tau) K(x, \xi, t - \tau) d\xi d\tau$$

wo

$$K(x, \xi, t) = \sum_{k=1}^{\infty} \phi_k(x) \phi_k(\xi) e^{-D\lambda_k t}$$

den Kern und  $\phi_k/\lambda_k$  die normierte Eigenfunktion/Eigenwert der Problem

$$\begin{aligned} \Delta\phi + \lambda\phi &= 0 \quad \text{in } \Omega \\ Bu &= 0 \quad \text{auf } \partial\Omega \end{aligned}$$

sind.

Zuerst werden die Eigenfunktionen  $\phi(x)$  ausgerechnet:

$$\Delta\phi + \lambda\phi = \phi'' + \lambda\phi = 0 \quad \text{in } [0, L] \quad \phi'(0) = \phi(L) = 0$$

$$\phi(x) = C_1 \sin(\sqrt{\lambda}x) + C_2 \cos(\sqrt{\lambda}x)$$

$$\phi'(0) = 0 \quad \Rightarrow \quad C_1 = 0$$

$$\phi(L) = 0 \quad \Rightarrow \quad C_2 \cos(\sqrt{\lambda}L) = 0 \quad \Rightarrow \quad \lambda_k = \left(\frac{(2k-1)\pi}{2L}\right)^2 \quad k = 1, 2, \dots$$

$$\Rightarrow \quad \phi_k(x) = C \cos\left(\frac{(2k-1)\pi}{2L}x\right)$$

**Bitte wenden!**

Normieren:

$$1 = \|\phi\|^2 = \int_0^L C^2 \cos^2 \left( \frac{(2k-1)\pi}{2L} x \right) dx = C^2 \frac{L}{2} \Rightarrow C = \sqrt{\frac{2}{L}}$$

$$\phi_k(x) = \sqrt{\frac{2}{L}} \cos \left( \frac{(2k-1)\pi}{2L} x \right)$$

Mittels die Eigenfunktionen bildet man den Kern:

$$K(x, \xi, t) = \frac{2}{L} \sum_{k=1}^{\infty} \cos \left( \frac{(2k-1)\pi}{2L} x \right) \cos \left( \frac{(2k-1)\pi}{2L} \xi \right) e^{-D\lambda_k t}$$

Damit die Lösung wird:

$$\begin{aligned} u(x, t) &= \underbrace{\int_{\Omega} \underbrace{u_0(\xi)}_{=0} K(x, \xi, t) d\xi}_{=0} + \int_0^t \int_0^L \underbrace{q(\xi, \tau)}_{=qe^{-t}} K(x, \xi, t-\tau) d\xi d\tau = \\ &= \int_0^t \int_0^L \left( \frac{2}{L} \sum_{k=1}^{\infty} \cos \left( \frac{(2k-1)\pi}{2L} x \right) \cos \left( \frac{(2k-1)\pi}{2L} \xi \right) e^{-D\lambda_k(t-\tau)} \right) q e^{-\tau} d\xi d\tau = \\ &= \frac{2q}{L} \sum_{k=1}^{\infty} e^{-D\lambda_k t} \cos \left( \frac{(2k-1)\pi}{2L} x \right) \int_0^t e^{(D\lambda_k - 1)\tau} d\tau \int_0^L \cos \left( \frac{(2k-1)\pi}{2L} \xi \right) d\xi = \\ &= \frac{2q}{L} \sum_{k=1}^{\infty} e^{-D\lambda_k t} \cos \left( \frac{(2k-1)\pi}{2L} x \right) \frac{e^{(D\lambda_k - 1)t-1}}{D\lambda_k - 1} \underbrace{\frac{2L}{(2k-1)\pi} \sin \left( \frac{(2k-1)\pi}{2} \right)}_{(-1)^{k+1}} = \\ &= 4q \sum_{k=1}^{\infty} (-1)^k \frac{e^{-D\lambda_k t} - e^{-t}}{D\lambda_k - 1} \frac{\cos \left( \frac{(2k-1)\pi}{2L} x \right)}{(2k-1)\pi} \end{aligned}$$

2. Als erstes wird die Randbedingung homogenisiert durch die Transformation  $v := u - 1 \Leftrightarrow u = v + 1$ . Dann gilt es zu lösen

$$\begin{aligned} \partial_t v &= D \Delta v - c^2 v - c^2 && \text{in } G \\ v &= 0 && \text{auf } \partial G \\ v(x, y, 0) = u(x, y, 0) - 1 &= 0 \end{aligned}$$

Zunächst werden die Eigenfunktionen  $\phi(x, y)$  ausgerechnet

$$\Delta \phi + \lambda \phi = 0 \quad \text{in } G \quad \phi = 0 \quad \text{auf } \partial G.$$

Mit dem Separationsansatz bekommt man die Lösung

$$\phi_{k,l}(x, y) = \frac{2}{a} \sin \left( \frac{k\pi}{a} x \right) \sin \left( \frac{l\pi}{a} y \right) \quad \lambda_{k,l} = \frac{\pi^2}{a^2} (k^2 + l^2)$$

**Siehe nächstes Blatt!**

Analog zur erste aufgabe bildet man den Kern:

$$\begin{aligned} K(x, y, \xi, \eta, t) &= \sum_{k=1}^{\infty} \sum_{l=1}^{\infty} \phi_{k,l}(x, y) \phi_{k,l}(\xi, \eta) e^{-(D\lambda_{k,l} + c^2)t} = \\ &= \frac{4}{a^2} \sum_{k,l=1}^{\infty} \sin\left(\frac{k\pi}{a}x\right) \sin\left(\frac{l\pi}{a}y\right) \sin\left(\frac{k\pi}{a}\xi\right) \sin\left(\frac{l\pi}{a}\eta\right) e^{-(D\lambda_{k,l} + c^2)t} \end{aligned}$$

Damit die Lösung für  $v$  wird

$$\begin{aligned} v(x, y, t) &= \underbrace{\int_{\Omega} u_0(\xi, \eta) K(x, y, \xi, \eta, t) d\xi d\eta}_{=0} + \int_0^t \int_0^a \int_0^a \underbrace{q(\xi, \tau)}_{=-c^2} K(x, y, \xi, \eta, t - \tau) d\xi d\eta d\tau = \\ &= \frac{4c^2}{a^2} \sum_{k,l=1}^{\infty} \sin\left(\frac{k\pi}{a}x\right) \sin\left(\frac{l\pi}{a}y\right) e^{-(D\lambda_{k,l} + c^2)t} \times \\ &\quad \times \int_0^t e^{(D\lambda_{k,l} + c^2)\tau} d\tau \int_0^a \int_0^a \sin\left(\frac{k\pi}{a}\xi\right) \sin\left(\frac{l\pi}{a}\eta\right) d\xi d\eta = \\ &= \frac{4c^2}{a^2} \sum_{k,l=1}^{\infty} \sin\left(\frac{k\pi}{a}x\right) \sin\left(\frac{l\pi}{a}y\right) e^{-(D\lambda_{k,l} + c^2)t} \frac{e^{(D\lambda_{k,l} + c^2)t} - 1}{D\lambda_{k,l} + c^2} \beta_{k,l} \end{aligned}$$

mit

$$\beta_{k,l} = \int_0^a \int_0^a \sin\left(\frac{k\pi}{a}\xi\right) \sin\left(\frac{l\pi}{a}\eta\right) d\xi d\eta = \begin{cases} \frac{4a^2}{kl\pi^2} & k, l \text{ ungerade} \\ 0 & \text{sonst} \end{cases}$$

Mit  $k \rightarrow 2k - 1$  und  $l \rightarrow 2l - 1$  erhält man

$$v(x, y, t) = -\frac{16c^2}{\pi^2} \sum_{k,l=1}^{\infty} \sin\left(\frac{(2k-1)\pi}{a}x\right) \sin\left(\frac{(2l-1)\pi}{a}y\right) \frac{1 - e^{-(D\lambda_{2k-1,2l-1} + c^2)t}}{(2k-1)(2l-1)(D\lambda_{2k-1,2l-1} + c^2)}$$

$$\Rightarrow \quad u(x, y, t) = 1 + v(x, y, t) = \\ 1 - \frac{16c^2}{\pi^2} \sum_{k,l=1}^{\infty} \sin\left(\frac{(2k-1)\pi}{a}x\right) \sin\left(\frac{(2l-1)\pi}{a}y\right) \frac{1 - e^{-(D\lambda_{2k-1,2l-1} + c^2)t}}{(2k-1)(2l-1)(D\lambda_{2k-1,2l-1} + c^2)}$$

Für  $t \rightarrow \infty$  gilt  $e^{-(D\lambda_{k,l} + c^2)t} \rightarrow 0$ , also

$$\lim_{t \rightarrow \infty} u(x, y, t) = 1 - \frac{16c^2}{\pi^2} \sum_{k,l=1}^{\infty} \frac{\sin\left(\frac{(2k-1)\pi}{a}x\right) \sin\left(\frac{(2l-1)\pi}{a}y\right)}{(2k-1)(2l-1)(D\lambda_{2k-1,2l-1} + c^2)}$$

**Bitte wenden!**

### 3. Zunächst die Eigenfunktionen $\phi(r)$ (Kugelkoordinaten)

$$\frac{1}{r^2} (r^2 \phi_r)_r + \lambda \phi = 0 \quad \text{in } G, \quad \phi(R) = 0$$

Zur Lösung wird der übliche Ansatz benutzt:

$$\begin{aligned} \phi(r) &= \frac{f(r)}{r} \quad \text{mit} \quad \phi_r = \frac{f'}{r} - \frac{f}{r^2} \\ \Rightarrow \quad \frac{1}{r^2} \left( r^2 \left( \frac{f'}{r} - \frac{f}{r^2} \right) \right)_r + \lambda \frac{f}{r} &= 0 \quad \Leftrightarrow \quad f'' - \lambda f = 0 \end{aligned}$$

Also

$$f(r) = C_1 \sin(\sqrt{\lambda}r) + C_2 \cos(\sqrt{\lambda}r) \quad \Leftrightarrow \quad \phi(r) = C_1 \frac{\sin(\sqrt{\lambda}r)}{r} + C_2 \frac{\cos(\sqrt{\lambda}r)}{r}$$

Es muss  $|\phi(0)| < \infty$  und daher  $C_2 = 0$  gelten. Aus der Randbedingung folgt

$$\begin{aligned} \phi(R) = C_1 \frac{\sin(\sqrt{\lambda}R)}{R} &= 0 \quad \Rightarrow \quad \lambda_k = \left( \frac{k\pi}{R} \right)^2 \quad k = 1, 2, \dots \\ \phi_k(r) &= C \frac{\sin\left(\frac{k\pi}{R}r\right)}{r} \end{aligned}$$

Normieren mit Kugelkoordinaten  $dV = r^2 \sin \theta \, dr \, d\theta \, d\phi$

$$\begin{aligned} \|\phi\|^2 &= \int_G \phi_k^2 \, dV = \int_0^{2\pi} \int_0^\pi \int_0^R C^2 \frac{\sin^2\left(\frac{k\pi}{R}r\right)}{r^2} r^2 \sin \theta \, dr \, d\theta \, d\phi \\ &= 4\pi \int_0^R C^2 \sin^2\left(\frac{k\pi}{R}r\right) \, dr = C^2 2\pi R \quad \Rightarrow \quad C = \frac{1}{\sqrt{2\pi R}} \end{aligned}$$

$$\phi_k(r) = \frac{1}{\sqrt{2\pi R}} \frac{\sin\left(\frac{k\pi}{R}r\right)}{r}$$

Entwicklung der Quelle  $r^2 = \sum_{k=1}^{\infty} \beta_k \phi_k(r)$  mit

$$\begin{aligned} \beta_k &= \int_G r^2 \phi_k \, dV = \int_0^{2\pi} \int_0^\pi \int_0^R r \frac{1}{\sqrt{2\pi R}} \frac{\sin\left(\frac{k\pi}{R}r\right)}{r} r^3 \sin \theta \, dr \, d\theta \, d\phi \\ &= 4\pi \frac{1}{\sqrt{2\pi R}} \int_0^R r^2 \sin\left(\frac{k\pi}{R}r\right) \, dr = 4\pi \frac{1}{\sqrt{2\pi R}} \left( -\frac{R^4 \cos(k\pi)}{k\pi} + \frac{6R^4 \cos(k\pi)}{(k\pi)^3} \right) \\ &= 2\sqrt{2\pi R} R^3 (-1)^k \frac{6 - (k\pi)^2}{(k\pi)^3} \end{aligned}$$

**Siehe nächstes Blatt!**

Jetzt den Ansatz  $u(r, t) = \sum_{k=1}^{\infty} \alpha_k(t) \phi_k(r)$  einsetzen

$$\begin{aligned} \partial_t \sum_{k=1}^{\infty} \alpha_k(t) \phi_k(r) - D \Delta \sum_{k=1}^{\infty} \alpha_k(t) \phi_k(r) - \gamma \sum_{k=1}^{\infty} \beta_k \phi_k(r) &= 0 \\ \sum_{k=1}^{\infty} (\partial_t \alpha_k(t) \phi_k(r) - D \alpha_k(t) \Delta \phi_k(r) - \gamma \beta_k \phi_k(r)) &= 0 \\ \sum_{k=1}^{\infty} (\alpha'_k(t) + D \lambda_k \alpha_k(t) - \gamma \beta_k) \phi_k(r) &= 0 \\ \Rightarrow \quad \alpha'_k(t) &= -D \lambda_k \alpha_k(t) + \gamma \beta_k \\ \alpha_k(t) &= \frac{\gamma \beta_k}{D \lambda_k} + C_k e^{-D \lambda_k t} \end{aligned}$$

Mit der Anfangsbedingung für  $u$

$$u(r, 0) = \sum_{k=1}^{\infty} \alpha_k(0) \phi_k(r) = 0 \quad \Rightarrow \quad \alpha_k(0) = 0$$

also

$$\begin{aligned} \alpha_k(0) &= \frac{\gamma \beta_k}{D \lambda_k} + C_k = 0 \quad \Rightarrow \quad C_k = -\frac{\gamma \beta_k}{D \lambda_k} \\ \alpha_k(t) &= \frac{\gamma \beta_k}{D \lambda_k} (1 - e^{-D \lambda_k t}) \\ \Rightarrow \quad u(r, t) &= \sum_{k=1}^{\infty} \frac{\gamma \beta_k}{D \lambda_k} \frac{(1 - e^{-D \lambda_k t})}{\sqrt{2\pi R}} \frac{\sin(\frac{k\pi}{R} r)}{r} \end{aligned}$$

Mit  $\lim_{t \rightarrow \infty} e^{-D \lambda_k t} = 0$

$$\lim_{t \rightarrow \infty} u(r, t) = \sum_{k=1}^{\infty} \frac{\gamma \beta_k}{D \lambda_k} \frac{1}{\sqrt{2\pi R}} \frac{\sin(\frac{k\pi}{R} r)}{r}$$