

## Serie 5

### 1. Explizites Euler Verfahren

- a) Wir betrachten die logistische Differentialgleichung

$$\dot{y}(t) = (a - by(t))y(t). \quad (1)$$

Plotten Sie das Richtungsfeld von Gl. (1) mit der MATLAB Funktion `richtungsfeld.m` für  $t \in [0, 5]$  und  $y \in [0, 1]$ . Wählen Sie  $a = 1$ ,  $b = 2$  und verwenden Sie jeweils 20 Punkte in  $t$  und  $y$  Richtung.

*Hinweis:* Arbeiten Sie im MATLAB-Template `logistischeDGL_richtungsfeld.m`.

- b) Ergänzen Sie die MATLAB-Funktion

$$[t, y] = \text{expEuler}(f, t_0, T, y_0, N),$$

die die Lösung eines allgemeinen Anfangswertproblem

$$\dot{y} = f(t, y), \quad y(t_0) = y_0$$

zum Endzeitpunkt  $T > t_0$  mit  $N$  Schritten des expliziten Euler Verfahrens approximiert.

- c) Lösen Sie mit Ihrer `expEuler` Funktion aus b) die Gl. (1) für die Anfangswerte  $y(0) = 0.2$  und  $y(0) = 1$ . Plotten Sie die beiden Lösungskurven in das Richtungsfeld von a). Verwenden Sie jeweils  $N = 100$  Euler Schritte.
- d) Nun wollen wir untersuchen wie gut das Euler Verfahren funktioniert. Hierzu betrachten wir das (einfachste!) Anfangswertproblem

$$\begin{aligned} \dot{y}(t) &= y(t) \\ y(0) &= 1. \end{aligned} \quad (2)$$

Dieses hat bekanntlich die exakte Lösung

$$y(t) = e^t.$$

Lösen Sie (2) mit dem expliziten Euler Verfahren bis zur Zeit  $T = 2$  mit  $N = 2^i$  ( $i = 0, 1, \dots, 10$ ) Schritten und berechnen Sie den absoluten Fehler zur Endzeit

$$E_N = |y_N - y(T)|.$$

Plotten Sie den absoluten Fehler  $E_N$  als Funktion des Zeitschritts  $h = (T - t_0)/N$  in einem  $\log\log$ -Plot. Mit Ihrem Plot bestimmen Sie  $p$ , die sog. Ordnung des Verfahrens, graphisch die abhängig des Fehlers als Funktion von  $h$ , d.h.  $E_N = O(h^p)$ .

*Hinweis:* Arbeiten Sie im MATLAB-Template `expEulerConv.m`.

2. a) Formen Sie folgendes Anfangswertproblem dritter Ordnung

$$\frac{d^3 y}{dt^3}(t) = -2 \frac{d^2 y}{dt^2}(t) + \frac{dy}{dt}(t) + y^2(t) - e^t$$

mit Anfangswerten

$$y(t_0) = 1, \quad \frac{dy}{dt}(t_0) = 0, \quad \frac{d^2 y}{dt^2}(t_0) = 0$$

in ein Anfangswertproblem erster Ordnung um.

- b) Eine gewöhnliche Differentialgleichung heisst autonom, falls die rechte Seite die form  $\mathbf{f} = \mathbf{f}(\mathbf{y}(t))$  hat (anstatt  $\mathbf{f} = \mathbf{f}(t, \mathbf{y}(t))$ , d.h.  $\mathbf{f}$  hängt nicht explizit von  $t$  ab). Eine gewöhnliche Differentialgleichung  $\mathbf{y}(t) = \mathbf{f}(t, \mathbf{y}(t))$  kann man autonomisieren durch das Einführen einer neuen Variabel

$$\mathbf{z}(t) = \begin{pmatrix} \mathbf{y}(t) \\ t \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \tilde{\mathbf{z}}_1(t) \\ z_{n+1}(t) \end{pmatrix}$$

und der neuen rechten Seite

$$\mathbf{g}(\mathbf{z}(t)) = \begin{pmatrix} \mathbf{f}(t, \mathbf{y}(t)) \\ 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \mathbf{f}(z_{n+1}, \tilde{\mathbf{z}}_1(t)) \\ 1 \end{pmatrix}.$$

Autonomisieren Sie das Anfangswertproblem

$$\begin{aligned} \frac{dy}{dt}(t) &= -y(t) + 2 \cos(t), \\ y(0) &= 1. \end{aligned}$$

**Siehe nächstes Blatt!**

### 3. RLC Schaltkreis

Es ist bekannt, dass die Ladung  $Q$  von einem Kondensator in einem RLC Schaltkreis die Differentialgleichung zweiter Ordnung

$$L\ddot{Q} + R\dot{Q} + \frac{Q}{C} = E \quad (3)$$

erfüllt, wobei  $L = 1$  der Induktivität,  $R = 2$  dem Widerstand,  $C = 0.0016$  der Kapazität und  $E = 100 \cos(10t)$  der Anregung entsprechen. Die Anfangswerte seien gegeben durch

$$Q(t_0) = Q_0, \quad \dot{Q}(t_0) = I_0.$$

- a) Wandeln Sie (3) in ein System von Differentialgleichungen erster Ordnung um.
- b) Ergänzen Sie das MATLAB-Template `expEulerRLC.m`, das die Bahn der Ladung und des Stromes mit  $N = 100$  und  $10000$  Schritten des expliziten Eulerverfahrens approximiert.

**Bitte wenden!**

#### 4. Trajektorie bei Streuung

Die Trajektorie eines Teilchens bei Streuung an einem Potential  $U(x, y)$  wird beschrieben durch:

$$m\ddot{\mathbf{r}} = -\nabla U \quad (4)$$

wobei  $\mathbf{r} = (x, y)^T$  die Teilchenkoordinaten sind und  $U$  das Lennard-Jones Potential:

$$U(x, y) = 4 \left( \left( \frac{1}{r} \right)^{12} - \left( \frac{1}{r} \right)^6 \right)$$

ist und  $r^2 = x^2 + y^2$ . Dieses Potential beschreibt die Wechselwirkung zwischen ungeladenen und chemisch nicht aneinander gebundenen Atomen und es wird häufig in Molekulardynamik Simulationen verwendet. Der Einfachheit halber setzen wir die Masse des Teilchens  $m = 1$ .

- Schreiben Sie Gl. (4) als System von gewöhnlichen Differentialgleichungen erster Ordnung.
- Lösen Sie mit Ihrer `expEuler` Routine aus Aufgabe 1 das System **a)** für folgende Anfangswerte:

$$\begin{aligned} \mathbf{r} &= (-10, b)^T, \quad \text{wobei } b = 0.25, 0.75, 1.25, 1.75, 2.25, \\ \dot{\mathbf{r}} &= (1, 0)^T \end{aligned}$$

Verwenden Sie  $N = 1000$  Schritte und plotten Sie die 5 Trajektorien.

*Hinweis 1:* Verwenden Sie die Templates `streuung.m` und `fstreuung.m` als Funktion für Ihre rechte Seite der Diff.-Gl. aus **a)**.

*Hinweis 2:* Ihr Plot der Trajektorien sollte Abb. 1 ähneln.

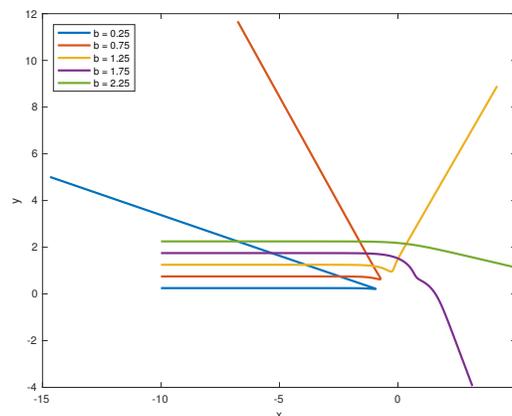


Abbildung 1 – Teilchen Trajektorien.

**Abgabe:** Bis Freitag, den 31.03.2017